

Informationen zur mündlichen Prüfung Lineare Algebra I und II

Der Prüfungsstoff umfasst die Vorlesungen, die Übungsaufgaben (exercices) und die Anwesenheitsaufgaben (exercices de présence).

Hier eine unvollständige Liste von Definitionen und Sätzen aus den Vorlesungen Lineare Algebra I und II:

Definitionen

Mengen (Vereinigung, Durchschnitt, Differenzmenge, Kartesisches Produkt)

Abbildungen (injektiv, surjektiv, bijektiv, Bild, Urbild, Umkehrabbildung)

Gruppen, Ringe, Körper

Äquivalenzrelation

$\mathbb{Z}/m\mathbb{Z}$ (Restklassen modulo m)

komplexe Zahlen

Vektorräume, Untervektorräume, Homomorphismen

Bild und Kern eines Homomorphismus

Linearkombination, linear abhängig, linear unabhängig, Erzeugnis (*span*)

Basis, kanonische Basis des \mathbb{R}^n

Dimension $\dim V$

Summe von Vektorräumen, direkte Summe, Projektion, komplementärer Untervektorraum

Matrizen, Zeilenvektoren, Spaltenvektoren, Matrizen-Multiplikation, Matrizenring $M(n \times n, \mathbb{K})$

Lineare Gleichungssysteme, (erweiterte) Koeffizientenmatrix

Gauss-Algorithmus, elementare Zeilenoperationen, Zeilen-Stufen Form

darstellende Matrix $M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{A}}(\Phi)$ eines Homomorphismus $\Phi : V \rightarrow W$ bzgl. einer Basis \mathcal{A} von V und einer Basis \mathcal{B} von W

Homomorphismus $\mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ assoziiert zur Matrix $A \in M(m \times n, \mathbb{K})$

$\text{Hom}(V, W)$, $\text{End}(V)$, $\text{Aut}(V)$

invertierbare Matrizen, $\text{Gl}_n(\mathbb{K})$

Transformationsmatrix für zwei Basen

ähnliche (konjugierte) Matrizen, äquivalente Matrizen

Rang eines Homomorphismus, Zeilenrang, Spaltenrang

Axiome für die Determinante

Determinante eines Endomorphismus

Symmetrische Gruppe S_n , Transpositionen, Inversionen, Signum *sign*, alternierende Gruppe A_n

komplementäre Matrix A^\sharp

Eigenwerte, Eigenvektoren, Eigenräume

diagonalisierbar, Diagonalmatrix

charakteristisches Polynom

Polynomring $\mathbb{K}[t]$, Grad eines Polynoms

Vielfachheit der Nullstelle $\mu(p, \lambda)$

trigonalisierbar, obere (untere) Dreiecksmatrix, F -invariante Fahnen

Ideal, Hauptideal, Hauptidealring

Minimalpolynom M_F
 nilpotente Endomorphismen
 Jordanmatrix
 Verallgemeinerte Eigenräume N_λ
 Jordan-Normalform
 Quotientenvektorraum, Quotientenabbildung
 Skalarprodukt $\langle \cdot, \cdot \rangle$ auf einem reellen Vektorraum, euklidischer Vektorraum, Norm $\| \cdot \|$, Abstand $d(\cdot, \cdot)$, Orthogonalität \perp , Winkel
 Skalarprodukt $\langle \cdot, \cdot \rangle$ auf einem komplexen Vektorraum, unitärer Vektorraum, Norm $\| \cdot \|$, Abstand $d(\cdot, \cdot)$, Orthogonalität \perp
 Orthonormalbasis (ONB), orthogonale Basis
 orthogonales Komplement, orthogonale Summe
 orthogonale und unitäre Endomorphismen, $O(n)$, $U(n)$
 orientierungserhaltende und orientierungsumkehrende Endomorphismen
 Orientierung eines reellen Vektorraums
 $GL_n^+(\mathbb{R})$, $SO(n)$
 Volumen, Gramsche Determinante
 selbstadjungierte Endomorphismen, symmetrische und hermitesche Matrizen
 Bilinearform s , symmetrisch, alternierend, schiefsymmetrisch
 darstellende Matrix $M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(s)$ einer Bilinearform s bzgl. einer Basis \mathcal{B}
 quadratische Form q
 pos. definite, neg. definite, nicht degenerierte Bilinearformen und Matrizen
 Dualraum V^* , duale Abbildung F^* , duale Basis, Annulator U^0

Sätze

$\mathbb{Z}/m\mathbb{Z}$ ist ein Körper $\iff m$ ist eine Primzahl

Basis = minimales Erzeugendensystem = max. linear unabhängiges System
jeder endlich dimensionale Vektorraum besitzt eine Basis

Austauschsatz von Steinitz, Basisergänzungssatz

Dimensionsformel für Summe von Vektorräumen

Dimensionsformel für Bild und Kern eines Homomorphismus $f : V \rightarrow W$

$\dim V = \dim W \iff V \cong W$

Lösungsmenge des linearen Gleichungssystems $Ax = b$

Jede Matrix lässt sich durch elementare Zeilenoperationen in Zeilen-Stufen
Form bringen

$M_B^A : Hom(V, W) \rightarrow M(m \times n, \mathbb{K})$ ist ein Isomorphismus von Vektorräumen
 $\dim Hom(V, W) = m \cdot n$

$M_A^A : End(V) \rightarrow M(n \times n, \mathbb{K})$ ist ein Isomorphismus von Ringen

A invertierbar $\iff A^T$ invertierbar

Transformationsformel für darstellende Matrizen

Zeilenrang = Spaltenrang

A und \tilde{A} sind äquivalent $\iff A$ und \tilde{A} haben den gleichen Rang

\det existiert und ist eindeutig

$\det A \neq 0 \iff A$ ist invertierbar

Multiplikationstheorem $\det(A \cdot B) = (\det A) \cdot (\det B)$

$\det(f)$ wohldefiniert für Endomorphismus f

jede Permutation ist Produkt von Transpositionen

$sign : S_n \rightarrow \{\pm 1\}$ ist ein Gruppenhomomorphismus

Leibniz-Formel für die Determinante

$A^\# \cdot A = A \cdot A^\# = (\det A) \cdot E_n$, A invertierbar $\implies A^{-1} = \frac{1}{\det A} A^\#$

Entwicklungssatz von Laplace

Cramersche Regel

$Eig(F; \lambda_1) \cap Eig(F; \lambda_2) = \{0\}$, falls $\lambda_1 \neq \lambda_2$

Hat $F \in End(V)$ n verschiedene Eigenwerte ($n = \dim V$), so ist F diagonalisierbar

λ Eigenwert von $F \iff \det(F - \lambda \cdot id) = 0$

Nullstellen des charakteristischen Polynoms p_F sind die Eigenwerte von F

Euklidischer Algorithmus, Division mit Rest

Fundamentalsatz der Algebra (ohne Beweis)

$p_F(t) = a_n t^n + \dots + a_0 \implies a_n = (-1)^n, a_{n-1} = (-1)^{n-1} \cdot tr(F), a_0 = \det F$

Zerlegung von reellen Polynomen in Faktoren vom Grad 1 oder 2

λ Eigenwert von $F \in End(V) \implies 1 \leq \dim Eig(F; \lambda) \leq \mu(p_F; \lambda)$

$F \in End(V)$ diagonalisierbar $\iff V$ ist direkte Summe der Eigenräume

Lösen von Rekursionsgleichungen und Systemen linearer Differentialgleichungen

F trigonalisierbar \iff es gibt eine F -invariante Fahne

F trigonalisierbar $\iff p_F$ zerfällt in Linearfaktoren

jeder Endomorphismus eines komplexen Vektorraums ist trigonalisierbar

Satz von Cayley-Hamilton

F Endomorphismus eines reellen Vektorraumes $V \implies$ es gibt einen F -

invarianten Untervektorraum W der Dimension 1 oder 2
 M_F teilt p_F und p_F teilt $(M_F)^n$ (n ist die Dimension des Vektorraums)
 Für F ein Endomorphismus eines n -dimensionalen \mathbb{K} -Vektorraumes gilt:
 F nilpotent \iff alle Eigenwerte von F sind Null $\iff p_F(t) = (-1)^n t^n$
 $\iff F^d = 0$ für ein $d \leq n$ $\iff F$ ist durch eine obere Dreiecksmatrix
 mit Nullen in der Diagonalen darstellbar
 Jordan-Normalform für nilpotente Endomorphismen
 p_F zerfällt in Linearfaktoren $\implies V$ ist direkte Summe der verallgemeiner-
 ten Eigenräume
 Theorem über die Jordan-Normalform
 F diagonalisierbar $\iff M_F = (t - \lambda_1) \cdot \dots \cdot (t - \lambda_k)$
 Zerlegung von Dunford: $F = D + N$, D diag., N nilpot. mit $DN = ND$
 universelle Eigenschaft des Quotientenvektorraums
 Cauchy-Schwarz Ungleichung (CSU) für euklidische und unitäre Vektor-
 räume
 Gram-Schmidt
 jeder endlich dim. euklidische oder unitäre Vektorraum besitzt eine ONB
 ein orthogonaler oder unitärer Endomorphismus F erhält die Norm
 ein orthogonaler Endomorphismus F erhält den Winkel
 ein normerhaltender Endomorphismus auf einem euklidischen bzw. unitären
 Vektorraum ist orthogonal bzw. unitär
 die orthogonalen bzw. unitären Endomorphismen auf einem euklidischen
 bzw. unitären Vektorraum bilden eine Gruppe
 $A \in O(n) \iff A^{-1} = A^T$, $A \in U(n) \iff A^{-1} = \bar{A}^T$
 $A \in O(n)$ oder $A \in U(n) \implies |\det A| = 1$
 Beschreibung von $SO(2)$ und $O(2) \setminus SO(2)$
 Satz vom Fussball (Klassifikation von orientierungserhaltenden orthogona-
 len Abbildungen auf \mathbb{R}^3)
 $|\det A|$ beschreibt Volumenverzerrung
 Ungleichung von Hadamard
 ein unitärer Endomorphismus kann bzgl. einer ONB diagonalisiert werden
 zu $A \in U(n)$ gibt es $S \in U(n)$ mit $S^T A S$ diagonal
 entsprechende Aussage für orthogonale Endomorphismen
 ein selbstadjungierter Endomorphismus kann bzgl. einer ONB diagonalisiert
 werden und alle Eigenwerte sind reell
 Transformationsformel für eine Bilinearform unter Basiswechsel
 Polarisierung
 Hauptachsentransformation
 A symmetrisch ist pos. definitiv \iff alle Eigenwerte sind positiv
 Trägheitssatz von Sylvester
 Orthogonalisierungssatz
 A beschreibt $F : V \rightarrow W$ bzgl. Basen von V und $W \implies A^T$ beschreibt
 $F^* : W^* \rightarrow V^*$ bzgl. der dualen Basen
 $rg(F) = rg(F^*)$, $ZR(A) = SR(A)$