

Informationen zur mündlichen Prüfung Lineare Algebra I und II 2008/09

Der Prüfungsstoff umfasst die Vorlesungen, die Übungsaufgaben (exercices) und die Anwesenheitsaufgaben (exercices de présence).

Hier eine unvollständige Liste von Definitionen und Sätzen aus den Vorlesungen Lineare Algebra I und II:

Definitionen

Mengen (Vereinigung, Durchschnitt, Differenzmenge, Kartesisches Produkt)

Abbildungen (injektiv, surjektiv, bijektiv, Bild, Urbild, Umkehrabbildung)

Gruppen, Ringe, Körper

Äquivalenzrelation

$\mathbb{Z}/m\mathbb{Z}$ (Menge der Restklassen modulo m)

komplexe Zahlen \mathbb{C}

Vektorräume, Untervektorräume, Homomorphismen/lineare Abbildungen

Bild und Kern eines Homomorphismus

Linearkombination, linear abhängig, linear unabhängig, *span*

Basis, kanonische Basis des \mathbb{K}^n

Dimension $\dim V$

Summe von Vektorräumen, direkte Summe, Projektion, komplementärer Untervektorraum

Quotientenvektorraum

Définitions

ensembles (union, intersection, différence, produit cartésien)

applications (injective, surjective, bijective, image, image réciproque, application réciproque)

groupes, anneaux, corps

relation d'équivalence

$\mathbb{Z}/m\mathbb{Z}$ (ensemble des résidus modulo m)

nombres complexes \mathbb{C}

espaces vectoriels, sous-espaces vectoriels, homomorphisms/applications linéaires

image et noyau d'application linéaire

combinaison linéaire, linéairement dépendant/liée, linéairement indépendant/libre, *span*

base, base canonique de \mathbb{K}^n

dimension $\dim V$

somme des espaces vectoriels, somme directe, projection, sous-espace complémentaire/supplémentaire

espace quotient

Matrizen, Zeilenvektoren, Spaltenvektoren, Matrizen- Multiplikation, Matrizenring $M(n \times n, \mathbb{K})$	matrices, vecteur ligne, vecteur colonne, produit de deux matri- ces, l'anneau des matrices $M(n \times$ $n, \mathbb{K})$
Lineare Gleichungssysteme, (er- weiterte) Koeffizientenmatrix	système d'équations linéaires, matrice (augmentée) des coefficients
Gauss-Algorithmus, elementare Zeilenoperationen, Zeilen-Stufen Form	méthode d'élimination de Gauss- Jordan, opérations élémentaires, matrice écholonnée
darstellende Matrix $M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{A}}(\Phi)$ eines Homomorphismus $\Phi : V \rightarrow W$ bzgl. einer Basis \mathcal{A} von V und ei- ner Basis \mathcal{B} von W	$M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{A}}(\Phi) =$ matrice de l'homomorphisme $\Phi : V \rightarrow W$ par rapport aux bases \mathcal{A} de V et \mathcal{B} de W
Homomorphismus $\mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ as- soziiert zur Matrix $A \in M(m \times$ $n, \mathbb{K})$	homomorphisme $\mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ asso- cié à une matrice $A \in M(m \times$ $n, \mathbb{K})$
$Hom(V, W), End(V), Aut(V)$	$Hom(V, W), End(V), Aut(V)$
$A^T =$ Transponierte von A	$A^T =$ transposée de A
invertierbare Matrizen, $Gl_n(\mathbb{K})$	matrices inversibles, $Gl_n(\mathbb{K})$
Transformationsmatrix für zwei Basen	matrice de transformati- on/matrice de passage entre deux bases
ähnliche (konjugierte) Matrizen, äquivalente Matrizen	matrices semblables, matrices équivalentes
Rang eines Homomorphismus, Zeilenrang $ZR(A)$, Spaltenrang $SR(A)$	rang de l'application linéaire, rang des vecteurs lignes $ZR(A)$, rang des vecteurs colonnes $SR(A)$
Axiome für die Determinante	caractérisation axiomatique du déterminant
Determinante eines Endomor- phismus	déterminant d'un endomorphis- me
Symmetrische Gruppe S_n , Trans- positionen, Inversionen, Signum $sign$	groupe symétrique S_n , transposi- tion, inversion, signum $sign$
komplementäre Matrix $A^{\#}$	matrice complémentaire $A^{\#}$

Eigenwerte, Eigenvektoren, Eigenräume	valeur propre, vecteur propre, espace propre
diagonalisierbar, Diagonalmatrix	diagonalisable, matrice diagonale
charakteristisches Polynom	polynôme caractéristique
Polynomring $\mathbb{K}[t]$, Grad eines Polynoms	anneau des polynômes $\mathbb{K}[t]$, degré du polynôme
Vielfachheit/Multiplizität der Nullstelle $\mu(p, \lambda)$	multiplicité de la racine $\mu(p, \lambda)$
trigonalisierbar, obere (untere) Dreiecksmatrix, F -invariante Fahnen	trigonalisable, matrice triangulaire supérieure (inférieure), drapeau stable par F
Ideal, Hauptideal, Hauptidealring	idéal, idéal principal, anneau principal
Minimalpolynom M_F	polynôme minimal
nilpotente Endomorphismen	endomorphisme nilpotent
Jordanmatrix	matrice de Jordan
Verallgemeinerte Eigenräume N_λ	espaces caractéristiques N_λ
Jordan-Normalform	réduction de Jordan
Skalarprodukt $\langle \cdot, \cdot \rangle$ auf einem reellen Vektorraum, euklidischer Vektorraum, Norm $\ \cdot\ $, Abstand/Metrik $d(\cdot, \cdot)$, Orthogonalität \perp , Winkel	produit scalaire $\langle \cdot, \cdot \rangle$ sur un espace vectoriel réel, espace euclidien, norme $\ \cdot\ $, distance/métrique $d(\cdot, \cdot)$, orthogonalité \perp , angle
Skalarprodukt $\langle \cdot, \cdot \rangle$ auf einem komplexen Vektorraum, unitärer Vektorraum, Norm $\ \cdot\ $, Abstand $d(\cdot, \cdot)$, Orthogonalität \perp	produit scalaire $\langle \cdot, \cdot \rangle$ sur un espace vectoriel complexe, espace hermitien, norme $\ \cdot\ $, distance $d(\cdot, \cdot)$, orthogonalité \perp
Orthonormalbasis (ONB), orthogonale Basis	base orthonormée (ONB), base orthogonale
orthogonales Komplement, orthogonale Summe	supplémentaire orthogonal, somme directe orthogonale
orthogonale und unitäre Endomorphismen, $O(n)$, $U(n)$	endomorphismes orthogonaux et unitaires, $O(n)$, $U(n)$

Orientierung eines reellen Vektorraums	orientation d'un espace vectoriel réel
orientierungserhaltende und orientierungsumkehrende Endomorphismen	endomorphismes qui préserve ou renverse l'orientation
$GL_n^+(\mathbb{R}), SO(n)$	$GL_n^+(\mathbb{R}), SO(n)$
Volumen, Gramsche Determinante	volume, matrice de Gram
selbstadjungierte Endomorphismen, symmetrische und hermitesche Matrizen	endomorphismes autoadjoints, matrices symétriques, matrices hermitiennes
Linearformen, Dualraum V^* , duale Abbildung F^* , duale Basis, Annulator U^0 , $V^{**} =$ Bidualraum von V , kanonischer Isomorphismus $\iota : V \rightarrow V^{**}$	formes linéaires, espace dual V^* , application duale F^* , base duale, annulateur U^0 , $V^{**} =$ bidual de V , isomorphisme canonique $\iota : V \rightarrow V^{**}$
symmetrische Bilinearform, darstellende Matrix, zugehörige quadratische Form	forme bilinéaire symétrique, représentation matricielle, forme quadratique associée

Sätze

$\mathbb{Z}/m\mathbb{Z}$ ist ein Körper $\iff m$ ist eine Primzahl

Fundamentalsatz der Algebra (ohne Beweis)

Basis = minimales Erzeugendensystem = max. linear unabhängiges System

jeder endlich dimensionale Vektorraum besitzt eine Basis

Austauschsatz von Steinitz, Basisergänzungssatz

Dimensionsformel für Summe von Vektorräumen

Dimensionsformel für Bild und Kern eines Homomorphismus $f : V \rightarrow W$

$\dim V = \dim W \iff V \cong W$

Berechnung der Lösungsmenge des linearen Gleichungssystems $Ax = b$

Jede Matrix lässt sich durch elementare Zeilenoperationen in Zeilen-Stufen Form bringen

$M_{\mathbb{B}}^A : \text{Hom}(V, W) \rightarrow M(m \times n, \mathbb{K})$ ist ein Isomorphismus von Vektorräumen

$\dim \text{Hom}(V, W) = m \cdot n$

$M_{\mathcal{A}}^A : \text{End}(V) \rightarrow M(n \times n, \mathbb{K})$ ist ein Isomorphismus von Ringen

A invertierbar $\iff A^T$ invertierbar

Transformationsformel für darstellende Matrizen

Théorèmes

$\mathbb{Z}/m\mathbb{Z}$ est un corps $\iff m$ est un nombre premier

théorème fondamental de l'algèbre/théorème de D'Alembert (sans démonstration)

base = famille génératrice minimale = famille libre maximal

chaque espace vectoriel de dimension finie admet une base

lemme de Steinitz, théorème de la base incomplète

formule de Grassmann

formule pour la dimension de l'image et du noyau d'une application linéaire

$\dim V = \dim W \iff V \cong W$

Calcul d'ensembles de solutions pour un système d'équations linéaires $Ax = b$

Par une suite d'opérations élémentaires on peut transformer toute matrice en une matrice écholonée

$M_{\mathbb{B}}^A : \text{Hom}(V, W) \rightarrow M(m \times n, \mathbb{K})$ est un isomorphisme de espace vectoriels

$\dim \text{Hom}(V, W) = m \cdot n$

$M_{\mathcal{A}}^A : \text{End}(V) \rightarrow M(n \times n, \mathbb{K})$ est un isomorphisme d'anneaux

A inversible $\iff A^T$ inversible

formule de changement de base

$$ZR(A) = SR(A)$$

A und \tilde{A} sind äquivalent $\iff A$
und \tilde{A} haben den gleichen Rang

Eigenschaften der Determinante

$\det A \neq 0 \iff A$ ist invertierbar

$$\det(A \cdot B) = (\det A) \cdot (\det B)$$

$\det(f)$ ist wohldefiniert für einen
Endomorphismus f

\det existiert und ist eindeutig

jede Permutation ist Produkt von
Transpositionen

$sign : S_n \rightarrow \{\pm 1\}$ ist ein Grup-
penhomomorphismus

Leibniz-Formel für die Determi-
nante

$$A^\# \cdot A = A \cdot A^\# = (\det A) \cdot E_n, A$$

invertierbar $\implies A^{-1} = \frac{1}{\det A} A^\#$

Entwicklungssatz von Laplace

Cramersche Regel

$$Eig(F; \lambda_1) \cap Eig(F; \lambda_2) = \{0\},$$

falls $\lambda_1 \neq \lambda_2$

Hat $F \in End(V)$ n verschiedene
Eigenwerte ($n = \dim V$), so ist F
diagonalisierbar

$$\lambda \text{ Eigenwert von } F \iff \det(F -$$

 $\lambda \cdot id) = 0$

Nullstellen des charakteristischen
Polynoms p_F sind die Eigenwerte
von F

Euklidischer Algorithmus, Divisi-
on mit Rest

$$ZR(A) = SR(A)$$

A et \tilde{A} sont équivalentes \iff
 $rg(A) = rg(\tilde{A})$

propriétés du déterminant

$\det A \neq 0 \iff A$ est inversible

$$\det(A \cdot B) = (\det A) \cdot (\det B)$$

$\det(f)$ est bien défini pour un en-
domorphisme f

unicité et existence du
déterminant

chaque permutation est un pro-
duit de transpositions

$sign : S_n \rightarrow \{\pm 1\}$ est un homo-
morphisme de groupes

formule de Leibniz

$$A^\# \cdot A = A \cdot A^\# = (\det A) \cdot E_n, A$$

inversible $\implies A^{-1} = \frac{1}{\det A} A^\#$

formule de Laplace

Règle de Cramer

$$Eig(F; \lambda_1) \cap Eig(F; \lambda_2) = \{0\}$$
 si
 $\lambda_1 \neq \lambda_2$

Si $F \in End(V)$ admet n va-
leurs propre ($n = \dim V$) deux
à deux distinctes, alors F est
diagonalisable

$$\lambda \text{ est valeur propre de } F \iff$$

 $\det(F - \lambda \cdot id) = 0$

racines de polynôme ca-
ractéristique p_F sont les valeurs
propres de F

théorème de la division
euclidienne

$p_F(t) = a_n t^n + \dots + a_0 \implies$
 $a_n = (-1)^n, a_{n-1} = (-1)^{n-1} \cdot$
 $\text{tr}(F), a_0 = \det F$

Zerlegung von reellen Polynomen
in Faktoren vom Grad 1 oder 2

λ Eigenwert von $F \in \text{End}(V)$
 $\implies 1 \leq \dim \text{Eig}(F; \lambda) \leq$
 $\mu(p_F; \lambda)$

$F \in \text{End}(V)$ diagonalisierbar
 $\iff V$ ist direkte Summe der Ei-
genräume

Lösen von Rekursionsgleichungen
und Systemen linearer Differenti-
algleichungen

F trigonalisierbar \iff es gibt
eine F -invariante Fahne

F trigonalisierbar $\iff p_F$
zerfällt in Linearfaktoren

jeder Endomorphismus eines
komplexen Vektorraums ist
trigonalisierbar

Satz von Cayley-Hamilton

F Endomorphismus eines reellen
Vektorraumes $V \implies$ es gibt
einen F -invarianten Untervektor-
raum W der Dimension 1 oder 2

M_F teilt p_F und p_F teilt $(M_F)^n$
(n ist die Dimension des Vektor-
raums)

Für F ein Endomorphismus eines
 n -dimensionalen \mathbb{K} -Vektorraumes
gilt: F nilpotent $\iff p_F(t) =$
 $(-1)^n t^n \iff F^d = 0$ für ein $d \leq$
 $n \iff F$ ist durch eine obere
Dreiecksmatrix mit Nullen in der
Diagonalen darstellbar

Jordan-Normalform für nilpoten-
te Endomorphismen

$p_F(t) = a_n t^n + \dots + a_0 \implies$
 $a_n = (-1)^n, a_{n-1} = (-1)^{n-1} \cdot$
 $\text{tr}(F), a_0 = \det F$

décomposition d'un polynôme en
produits de polynômes de degré 1
ou 2

λ valeur propre de $F \in \text{End}(V)$
 $\implies 1 \leq \dim \text{Eig}(F; \lambda) \leq$
 $\mu(p_F; \lambda)$

$F \in \text{End}(V)$ diagonalisable \iff
 V est la somme directe des es-
paces propres

résolution d'une système de sui-
tes récurrentes et d'une système
différentiel linéaire

F trigonalisable \iff il existe un
drapeau stable par F

F trigonalisable $\iff p_F$ est
scindé

tout endomorphisme d'un es-
pace vectoriel complexe est
trigonalisable

théorème de Cayley-Hamilton

F endomorphisme d'un espace
vectoriel réel $V \implies$ il existe un
sous-espace de dimension 1 ou 2
qui est stable par F

M_F divise p_F und p_F divise
 $(M_F)^n$ (n est la dimension des es-
pace vectoriel)

Pour F un endomorphisme d'un
espace vectoriel de dimension n
on a: F nilpotent $\iff p_F(t) =$
 $(-1)^n t^n \iff$ il existe $d \leq n$
t.q. $F^d = 0 \iff F$ est re-
présenté par une matrice trian-
gulaire supérieure avec des coef-
ficients nuls sur la diagonale

réduction de Jordan pour
l'endomorphisme nilpotent

p_F zerfällt in Linearfaktoren \implies
 V ist direkte Summe der verallgemeinerten Eigenräume

Theorem über die Jordan-Normalform

F diagonalisierbar $\iff M_F = (t - \lambda_1) \cdot \dots \cdot (t - \lambda_k)$

Zerlegung von Dunford: $F = D + N$, D diag., N nilpot. und $DN = ND$

Cauchy-Schwarz Ungleichung (CSU) für euklidische und unitäre Vektorräume

Gram-Schmidt Verfahren

jeder endlich dim. euklidische oder unitäre Vektorraum besitzt eine Orthonormalbasis (ONB)

ein orthogonaler oder unitärer Endomorphismus F erhält die Norm, ein orthogonaler Endomorphismus F erhält den Winkel

ein normerhaltender Endomorphismus auf einem euklidischen bzw. unitären Vektorraum ist orthogonal bzw. unitär

die orthogonalen bzw. unitären Endomorphismen auf einem euklidischen bzw. unitären Vektorraum bilden eine Gruppe

$$A \in O(n) \iff A^{-1} = A^T, \\ A \in U(n) \iff A^{-1} = \bar{A}^T$$

$$A \in O(n) \text{ oder } A \in U(n) \implies |\det A| = 1$$

Beschreibung von $SO(2)$ und von $O(2) \setminus SO(2)$

Satz vom Fussball (Klassifikation der orthogonalen Abbildungen auf \mathbb{R}^3)

p_F scindé $\implies V$ est la somme directe des espaces caractéristiques

théorème de la réduction de Jordan

F diagonalisable $\iff M_F = (t - \lambda_1) \cdot \dots \cdot (t - \lambda_k)$

décomposition de Dunford: $F = D + N$, D diag., N nilpot. et $DN = ND$

inégalité de Cauchy-Schwarz (CSU) pour les espaces euclidiens ou hermitiens

procédé d'orthonormalisation de Gram-Schmidt

tout espace euclidien ou hermitien de dimension finie admet une bases orthonormée (ONB)

un endomorphisme orthogonal ou unitaire préserve la norme, un endomorphisme orthogonal préserve l'angle

un endomorphisme d'un espace euclidien (resp. hermitien) qui préserve la norme est orthogonal (resp. hermitien)

les endomorphismes euclidiens (resp. unitaires) d'un espace euclidien (resp. hermitien) forment un group

$$A \in O(n) \iff A^{-1} = A^T, \\ A \in U(n) \iff A^{-1} = \bar{A}^T$$

$$A \in O(n) \text{ ou } A \in U(n) \implies |\det A| = 1$$

description de $SO(2)$ et de $O(2) \setminus SO(2)$

théorème de football (classification des endomorphismes orthogonaux en dimension 3)

$|\det A|$ und Volumenveränderung
Ungleichung von Hadamard (ohne Beweis)

ein unitärer Endomorphismus kann bzgl. einer ONB diagonalisiert werden

zu $A \in U(n)$ gibt es $S \in U(n)$ mit $S^T A S$ diagonal

entsprechende Aussage für orthogonale Endomorphismen

ein selbstadjungierter Endomorphismus kann bzgl. einer ONB diagonalisiert werden und alle Eigenwerte sind reell

$$\dim U^0 = \dim V - \dim U$$

A beschreibt $F : V \rightarrow W$ bzgl. Basen von V und $W \implies A^T$ beschreibt $F^* : W^* \rightarrow V^*$ bzgl. der dualen Basen

$$\operatorname{im}(F^*) = \ker(F)^0, \ker(F^*) = (\operatorname{im} F)^0$$

$$\operatorname{rg}(F) = \operatorname{rg}(F^*), \operatorname{ZR}(A) = \operatorname{SR}(A)$$

$\dim V < \infty \implies$ der kanonische Homomorphismus $\iota : V \rightarrow V^{**}$ ist ein Isomorphismus

Für einen endlich dimensional euklidischen Vektorraum V ist $\Psi : V \rightarrow V^*, v \mapsto \langle \cdot, v \rangle$ ein Isomorphismus, $\Psi(U^\perp) = U^0$

Transformationsformel für eine Bilinearform unter Basiswechsel

Hauptachsentransformation

Polarisation

quadratische Formen ohne gemischte Terme

$|\det A|$ et changement du volume
inégalité d'Hadamard (sans démonstration)

un endomorphisme unitaire est diagonalisable par rapport à une ONB

si $A \in U(n)$ il existe $S \in U(n)$ t.q. $S^T A S$ est diagonale

l'assertion correspondant pour des endomorphismes orthogonaux

un endomorphisme autoadjoint est diagonalisable par rapport à une ONB et toutes les valeurs propres sont réelles

$$\dim U^0 = \dim V - \dim U$$

$F : V \rightarrow W$ est représenté par A par rapport aux bases de V et $W \implies F^* : W^* \rightarrow V^*$ est représenté par A^T par rapport aux bases duales

$$\operatorname{im}(F^*) = \ker(F)^0, \ker(F^*) = (\operatorname{im} F)^0$$

$$\operatorname{rg}(F) = \operatorname{rg}(F^*), \operatorname{ZR}(A) = \operatorname{SR}(A)$$

$\dim V < \infty \implies$ l'homomorphisme canonique $\iota : V \rightarrow V^{**}$ est un isomorphisme

Pour un espace euclidien V de dimension finie l'homomorphisme $\Psi : V \rightarrow V^*, v \mapsto \langle \cdot, v \rangle$ est un isomorphisme, $\Psi(U^\perp) = U^0$

formule de transformation pour la forme bilinéaire sur un changement de base

transformation aux axes principaux

polarisation

réduction des formes quadratiques