

# Proséminaire SA-2016

## Le groupe $PSL_2(q)$

Magali Frontini

Bachelor en Mathématiques

## Contents

1	Quelque groupe fini	3
2	Simplicité	8

# 1 Quelque groupe fini

Dans cette première section du chapitre on va identifier les groupes finis  $PGL_2(q)$  et  $PSL_2(q)$ .

Soit  $K$  un corps, une première définition sera donnée à l'aide des groupes  $GL_2(K)$  et  $SL_2(K)$ ; alors qu'on se servira de la transformation de Möbius définie sur la droite projective  $P^1(K)$  pour en donner une définition plus concrète.

**Définition 1.1.** Soit  $K$  un corps:

1. On note avec  $GL_2(K)$  le groupe des matrices  $2 \times 2$  inversibles (c.à.d. avec déterminant différent de zéro) à coefficients dans  $K$ ; ce groupe s'appelle groupe général linéaire.

$$\Rightarrow GL_2(K) = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \mid a, b, c, d \in K : ab - cd \neq 0 \right\}$$

2. On note avec  $SL_2(K) \subseteq GL_2(K)$  le sous groupe des matrices  $2 \times 2$  avec déterminant égale à 1; ce groupe s'appelle groupe spécial linéaire.

$$\Rightarrow SL_2(K) = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in GL_2(K) : ab - cd = 1 \right\}$$

**Remarque.** Le groupe spécial linéaire  $SL_2(K)$  forme le noyau de l'application déterminant  $det : GL_2(K) \rightarrow K^*$ .

**Définition 1.2.** Soit  $K$  un corps:

1.  $PGL_2(K)$ , le groupe projectif linéaire sur  $K$ , correspond au groupe quotient

$$GL_2(K) / \left\{ \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} : \lambda \in K^* \right\}.$$

2.  $PSL_2(K)$ , le groupe projectif spécial linéaire sur  $K$ , correspond au groupe quotient

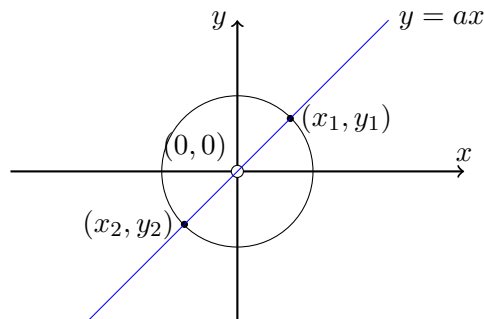
$$SL_2(K) / \left\{ \begin{pmatrix} \epsilon & 0 \\ 0 & \epsilon \end{pmatrix} : \epsilon = \pm 1 \right\}.$$

On veut construire ces deux groupes de façon plus concrète. Soit donc  $P^1(K) := K \cup \{\infty\}$  la droite projective sur  $K$ , c'est à dire un espace projectif sur  $K$  de dimension 1.

**Exemple 1.3.** Si on considère  $K = \mathbb{R}$  alors  $P^1(\mathbb{R}) = \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\} / \sim$ ,

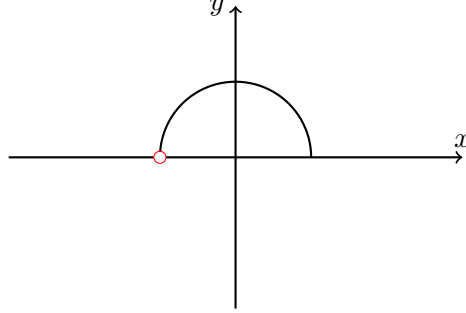
où  $(x_1, y_1) \sim (x_2, y_2) \Leftrightarrow$  la droite qui passe par  $(x_1, y_1)$  et  $(x_2, y_2)$  contient le point  $(0, 0)$ .

Illustration:



$\Rightarrow (x_1, y_1) \sim (x_2, y_2)$  et tout point sur la droite  $y = ax$  sont équivalents entre eux; i.e. dans  $P^1(\mathbb{R})$  la droite  $y = ax$  est un point.

On peut donc représenter  $P^1(\mathbb{R})$  comme le demi-cercle suivant, où  $(-1, 0) \sim (1, 0)$ .



**Définition 1.4.** Soient  $K$  un corps et  $Sym(P^1(K))$  le groupe des permutations de l'ensemble fini  $P^1(K)$ .

Pour toute matrice  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in GL_2(K)$  on associe la Transformation de Möbius

$$\varphi_A : P^1(K) \rightarrow P^1(K)$$

définie par

$$\varphi_A(z) = \frac{az+b}{cz+d},$$

$$\text{avec } \varphi(\infty) = \begin{cases} \frac{a}{c} & , c \neq 0 \\ \infty & , c = 0 \end{cases} \text{ et } \varphi_A\left(\frac{-d}{c}\right) = \infty, \text{ si } c \neq 0.$$

On obtient alors un homomorphisme  $\varphi : GL_2(K) \rightarrow Sym(P^1(K))$  tel que  $\varphi(A) = \varphi_A$ .

On définit  $PGL_2(K) := \varphi(GL_2(K))$  et  $PSL_2(K) := \varphi(SL_2(K))$ .

**Justification.** Montrons que  $\varphi : GL_2(K) \rightarrow Sym(P^1(K))$  est effectivement un homomorphisme. À voir que  $\varphi_{AB} = \varphi_A \circ \varphi_B$ .

Soient  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ ,  $B = \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} \in GL_2(K)$ . Alors  $AB = \begin{pmatrix} aa' + bc' & ab' + bd' \\ ca' + dc' & cb' + dd' \end{pmatrix}$  et

$$\begin{aligned} \varphi_{AB}(z) &= \frac{(aa' + bc')z + ab' + bd'}{(ca' + dc')z + cb' + dd'} \\ &= \frac{a(a'z + b') + b(c'z + d')}{c(a'z + b') + d(c'z + d')} \\ \text{si } c'z + d' \neq 0 \Rightarrow \varphi_{AB}(z) &= \frac{(c'z + d') \left( \frac{a(a'z + b')}{(c'z + d')} + b \right)}{(c'z + d') \left( \frac{c(a'z + b')}{(c'z + d')} + d \right)} \quad . \quad (1) \\ &= \frac{a \frac{(a'z + b')}{(c'z + d')} + b}{c \frac{(a'z + b')}{(c'z + d')} + d} = \varphi_A \circ \varphi_B(z) . \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\text{Si } c'z + d' = 0 &\Rightarrow z = \frac{-d'}{c'}, \text{ (si } c' \neq 0) \\
&\Rightarrow \varphi_B\left(\frac{-d'}{c'}\right) = \infty \\
\Rightarrow \varphi_{AB}\left(\frac{-d'}{c'}\right) &= \frac{aa'\left(\frac{-d'}{c'}\right) + bc'\left(\frac{-d'}{c'}\right) + ab' + bd'}{ca'\left(\frac{-d'}{c'}\right) + dc'\left(\frac{-d'}{c'}\right) + cb' + dd'} \\
&= \frac{aa'\left(\frac{-d'}{c'}\right) - bd' + ab' + bd'}{ca'\left(\frac{-d'}{c'}\right) - dd' + cb' + dd'} \\
&= \frac{a\left(a'\left(\frac{-d'}{c'}\right) + b'\right)}{c\left(a'\left(\frac{-d'}{c'}\right) + b'\right)} \\
&= \frac{a}{c} \\
&= \varphi_A(\infty) \text{ (si } c \neq 0) \\
&= \varphi_A \circ \varphi_B\left(\frac{-d'}{c'}\right) . \quad \square
\end{aligned} \tag{2}$$

**Notation.** Si  $K$  est un corps fini à  $q$  éléments, on écrit  $GL_2(q)$ ,  $SL_2(q)$ ,  $PGL_2(q)$  et  $PSL_2(q)$  pour les groupes qu'on vient de définir.

**Proposition 1.5.** *Soit  $K$  un corps d'ordre  $q$ , alors:*

- a)  $|GL_2(q)| = q(q-1)(q^2-1)$
- b)  $|SL_2(q)| = |PGL_2(q)| = q(q^2-1)$
- c)  $|PSL_2(q)| = \begin{cases} q(q^2-1) & \text{si } q \text{ est pair} \\ \frac{q(q^2-1)}{2} & \text{si } q \text{ est impair.} \end{cases}$

**Preuve.**

- a) Soit  $v = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{F}_q^2 \setminus \{(0,0)\}$  le premier vecteur colonne d'une matrice  $A \in GL_2(q)$ ; comme  $|\mathbb{F}_q^2 \setminus \{(0,0)\}| = q^2 - 1$ ,  $v$  peut être choisit entre  $q^2 - 1$  vecteurs différents.  
Le deuxiem vecteur colonne d'une même matrice doit être linéairement indépendant de  $v$ , c.à.d un vecteur  $w = \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{F}_q^2 \setminus \{\lambda(v_1, v_2)\}$ ,  $\lambda \in \mathbb{F}_q$ ; comme  $|\mathbb{F}_q^2 \setminus \{\lambda(v_1, v_2)\}| = q^2 - q$ , on  $q^2 - q = q(q-1)$  vecteurs entre lesquels choisir. En conclusion on a  $q(q-1)(q^2-1)$  choix possilbes pour construire une matrice  $A \in GL_2(q)$ .

$$\Rightarrow |GL_2(q)| = q(q-1)(q^2-1)$$

b) Montrons d'abord que  $|PGL_2(q)| = q(q^2 - 1)$ .

On a  $PGL_2(q) = GL_2(q) / \left\{ \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} : \lambda \in \mathbb{F}_q^* \right\}$ , et le groupe  $\left\{ \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} : \lambda \in \mathbb{F}_q^* \right\}$  est d'ordre  $q - 1$  car, en construisant une telle matrice, on a  $q - 1$  possibilités pour choisir le premier vecteur colonne, et il nous reste donc une seule possibilité pour choisir le deuxième  $\Rightarrow |PGL_2(q)| = \frac{q(q-1)(q^2-1)}{(q-1)} = q(q^2 - 1)$ .

Maintenant considérons l'application  $\det : GL_2(q) \rightarrow \mathbb{F}_q^*$ , dont le noyau correspond au sous groupe normal  $SL_2(q) \triangleleft GL_2(q)$ .

Par le premier théorème d'isomorphismes on obtient que  $GL_2(q)/SL_2(q) \cong \mathbb{F}_q^*$  d'où on voit facilement que  $|SL_2(q)| = \frac{|GL_2(q)|}{(q-1)} = q(q^2 - 1)$ .

$$\Rightarrow |SL_2(q)| = |PGL_2(q)| = q(q^2 - 1).$$

c) On a que  $PSL_2(q) = SL_2(q) / \left\{ A = \begin{pmatrix} \epsilon & 0 \\ 0 & \epsilon \end{pmatrix} : \epsilon = \pm 1 \right\}$ .

Pour chaque corps fini  $K$  il existe  $p$  premier et  $k \in \mathbb{N}$  tels que  $K$  est isomorphe à  $\mathbb{F}_{p^k}$ , où  $\mathbb{F}_{p^k}$  est une extension de degré  $k$  de  $\mathbb{F}_p = \mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$ .

La caractéristique de  $\mathbb{F}_{p^k}$  est  $p$ , c.à.d.  $\underbrace{1 + \dots + 1}_{p \text{ fois}} = 0$ .

On distingue deux cas.

Si  $q = 2^k \Rightarrow q$  est pair et la caractéristique de  $\mathbb{F}_q$  est 2, c.à.d.

$$1 + 1 = 0 \Leftrightarrow 1 = -1 \text{ et } A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Alors si  $q$  est pair  $|PSL_2(q)| = \frac{|SL_2(q)|}{1} = |SL_2(q)| = q(q^2 - 1)$ .

Si  $q = p^k$ ,  $p \neq 2$ ,  $\Rightarrow q$  est impair et la caractéristique de  $\mathbb{F}_q$  est  $p$ , c.à.d.

$$1 \cdot p = 0 \Leftrightarrow 1 \neq p - 1 = -1$$

et

$$A \in \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} p-1 & 0 \\ 0 & p-1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \right\}.$$

Alors si  $q$  est impair  $|PSL_2(q)| = \frac{|SL_2(q)|}{2} = \frac{q(q^2-1)}{2}$

$$\Rightarrow |PSL_2(q)| = \begin{cases} q(q^2 - 1) & \text{si } q \text{ est pair} \\ \frac{q(q^2-1)}{2} & \text{si } q \text{ est impair. } \square \end{cases}$$

**Exercice.**

- 1) Montrer que  $\text{Ker}\varphi$  est exactement le sous-groupe  $\left\{ \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} : \lambda \in K^* \right\}$ .

Soit  $\lambda \in K^* \Rightarrow \lambda Id = \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} \in GL_2(K)$  et  $\varphi(\lambda Id) = \varphi_{\lambda Id}(z) = \frac{\lambda z + 0}{0z + \lambda} = z = Id$ .

Conversement, soit  $z \in P^1(K)$

$$\begin{aligned} \frac{az + b}{cz + d} = Id &\Leftrightarrow az + b = z(cz + d) \\ &\Leftrightarrow az + b = cz^2 + dz \\ &\Leftrightarrow az + b - cz^2 - dz = 0 \\ &\Leftrightarrow b + (a - d)z - cz^2 = 0 \\ &\Leftrightarrow a = d \text{ et } b = c = 0 \end{aligned} \tag{3}$$

On peut alors conclure que  $\varphi(A) = Id \Leftrightarrow A = \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}$  telle que  $\lambda \in K^*$ .

- 2) Soit  $K$  un corps, calculer les matrices  $A \in SL_2(K)$  telles que  $\varphi_B(\infty) = \infty$ .

Soit  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in SL_2(K)$ . Par Définition 1.4 on a que  $\varphi(\infty) = \infty$  si  $c = 0$  ce qui implique que  $\det(A) = ad - bc = ad = 1$ , donc  $d = a^{-1}$ ,  $a \neq 0$ .

$\Rightarrow$  pour toute matrice  $A \in \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & a^{-1} \end{pmatrix} : b \in K \text{ et } a \in K^* \right\}$ ,  $\varphi_A(\infty) = \infty$ .

## 2 Simplicité

Dans cette section, on va principalement étudier la simplicité du groupe  $PSL_2(K)$  à l'aide d'une propriété structurelle de  $SL_2(K)$ , ce qui aidera dans le chapitre 4 à déterminer quel graphe de Ramanujan est biparti.

**Lemme 2.1.** *Pour tout corps  $K$  le groupe  $SL_2(K)$  est engendré par l'union des deux sous-groupes*

$$\left\{ \begin{pmatrix} 1 & \lambda \\ 0 & 1 \end{pmatrix} : \lambda \in K \right\} \text{ et } \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \mu & 1 \end{pmatrix} : \mu \in K \right\}.$$

*C.à.d. que toute matrice dans  $SL_2(K)$  est le produit fini de matrices  $\Delta$  – inférieures et  $\Delta$  – supérieures qui ont des 1 le long de la diagonale.*

**Preuve.** Soit  $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in SL_2(K)$ . On distingue deux cas différents:

cas 1:  $c \neq 0$ . On a

$$\begin{pmatrix} 1 & \frac{a-1}{c} \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ c & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & \frac{d-1}{c} \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & \frac{a(d-1)+(a-1)}{c} \\ c & d \end{pmatrix}.$$

$$\text{Mais } \frac{a(d-1)+(a-1)}{c} = \frac{ad-1}{c} = \frac{ad-(ad-bc)}{c} = \frac{bc}{c} = b.$$

cas 2:  $c = 0$ . Alors  $d \neq 0$  et donc on peut traiter la matrice

$$\begin{pmatrix} a+b & b \\ d & d \end{pmatrix} \in SL_2(K)$$

comme dans le premier cas et on obtient

$$\begin{pmatrix} a+b & b \\ d & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & d \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} a+b & b \\ d & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}. \quad \square$$

**Rappel.** Un groupe  $G$  est dit simple si les uniques sous-groupes normales qu'il possède sont triviaux; c.à.d.  $G$  ou  $\{1\}$ . Par conséquent si  $G$  est simple tout homomorphisme de groupe  $\pi : G \rightarrow H$ , où  $H \triangleleft G$ , est constante ou injectif (conserve les distinctions).

**Exemple 2.2.**

- Le groupe cyclique fini  $\mathbb{Z}/5\mathbb{Z}$  est simple, car tout groupe cyclique est abélien et un groupe cyclique abélien est simple  $\Leftrightarrow$  il est d'ordre premier.
- Le groupe fini  $G = \mathbb{Z}/12\mathbb{Z}$  n'est pas simple; en effet  $H = \mathbb{Z}/6\mathbb{Z} \triangleleft \mathbb{Z}/12\mathbb{Z}$  car l'indice  $[G : H] = 2$  (Rappel: tout sous groupe d'indice 2 est normale).

**Theorème 2.3.** *Soit  $K$  un corps tel que  $|K| \geq 4$ . Alors le groupe projectif spécial linéaire de dimension 2 à coefficients dans  $K$ ,  $PSL_2(K)$ , est simple.*



**Lemme 2.4.** Soit  $\varphi : G \rightarrow G'$  un homomorphisme.  
Si  $H \triangleleft G'$ ,  $H \neq G'$  et  $H \neq \{1\}$ , alors  $\varphi^{-1}(H) \triangleleft G$ .

**Preuve.** Soit  $H \triangleleft G'$ ,  $H \neq G'$  et  $H \neq \{1\}$ .

$\varphi^{-1}(H) \triangleleft G \Leftrightarrow \forall g \in G \quad g\varphi^{-1}(H)g^{-1} = \varphi^{-1}(H)$ .  $\varphi^{-1}(H) \subseteq G$  est un sous-groupe.

Soient  $h \in \varphi^{-1}(H)$  et  $g \in G$ , alors:

$\varphi(ghg^{-1}) = \varphi(g)\varphi(h)\varphi(g^{-1}) \in H \Rightarrow ghg^{-1} \in \varphi^{-1}(H) \Rightarrow \varphi^{-1}(H) \triangleleft G$ .  $\square$

**Preuve** (Théorème 2.3). (Jordan 1861)

Considérons l'homomorphisme de la Définition 1.4 réstreint à  $SL_2(K)$ ,

$\varphi : SL_2(K) \rightarrow PSL_2(K)$ . Il suffit de montrer qu'un sous groupe normal  $N \triangleleft SL_2(K)$ ,

qui n'est pas contenu dans le noyau  $\ker(\varphi) = \left\{ \begin{pmatrix} \varepsilon & 0 \\ 0 & \varepsilon \end{pmatrix} : \varepsilon = \pm 1 \right\}$ , est égale à  $SL_2(K)$

(voir Lemme 2.4) .

Soit donc  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in N$  une matrice non-scalaire.

**Rappel.** Une matrice scalaire est une matrice diagonale dont tout élément de sa diagonale contiennent le même scalaire. Ex:  $\begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}$ .

Comme A est non-scalaire il existe un vecteur  $v \in K^2$  qui n'est pas un vecteur propre de A.

**Justification.** Supposons que pour tout  $v \in K^2 \exists \lambda \in K$  tq  $Av = \lambda v$ .

On considère les vecteurs  $e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  et  $e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ .  $e_1$  et  $e_2$  sont des vecteurs propres de

$A \Leftrightarrow \exists \lambda_1, \lambda_2 \in K$  tq:

$$A \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \lambda_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} a \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} a = \lambda_1 \\ c = 0 \end{cases}$$

et

$$A \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \lambda_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} b \\ d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \lambda_2 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} b = 0 \\ d = \lambda_2 \end{cases} \Leftrightarrow A = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}$$

Maintenant, soit  $v = \lambda_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ :

$$\begin{aligned} \Rightarrow Av &= A\lambda_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + A\lambda_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ \lambda_2 \end{pmatrix} \\ &= \lambda_1^2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda_2^2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}. \end{aligned} \tag{4}$$

Alors,  $Av = \lambda v \Leftrightarrow \lambda_1^2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda_2^2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \lambda \lambda_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda \lambda_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \lambda = \lambda_1 = \lambda_2$ ,

ce qui contredit le fait que A est non scalaire.

Donc  $v$  et  $Av$  sont linéairement indépendants sur  $K$  et  $\{v, Av\}$  est une base de  $K^2$ .

Réécrivons  $A$  dans cette base.

Soit  $A = (a_{ij})_{i,j \in \{0,1\}}$ , où  $a_{ij} = \langle Ae_j, e_i \rangle$ .

Soient  $e_1 = v$  et  $e_2 = Av$ , on définit:

$$\langle v, v \rangle = \langle Av, Av \rangle = 1, \langle Av, v \rangle = \langle v, Av \rangle = 0.$$

$$\Rightarrow a_{11} = a = \langle Av, v \rangle = 0$$

$$\Rightarrow a_{12} = b$$

$$\Rightarrow a_{21} = c = \langle Av, Av \rangle = 1$$

$$\Rightarrow a_{22} = d.$$

Alors on peut écrire  $A = \begin{pmatrix} 0 & b \\ 1 & d \end{pmatrix}$  dans la base  $\{v, Av\}$ , et vu que  $A \in SL_2(K) \Rightarrow b = -1$ .

Maintenant, soient  $B \in N$  et  $C \in SL_2(K)$ ; vu que  $C^{-1}B^{-1}C \in N$  alors le commutateur  $C^{-1}B^{-1}CB \in N$  aussi.

Appliquons ceci à  $B = A$  et  $C = \begin{pmatrix} \alpha & 0 \\ 0 & \alpha^{-1} \end{pmatrix}$ , où  $\alpha \in K^*$ :

$$C^{-1}B^{-1}CB = \begin{pmatrix} \alpha^{-2} & d(\alpha^{-2} - 1) \\ 0 & \alpha^2 \end{pmatrix} \in N.$$

On répète le même calcul avec  $B' = \begin{pmatrix} \alpha^{-2} & d(\alpha^{-2} - 1) \\ 0 & \alpha^2 \end{pmatrix}$  et  $C' = \begin{pmatrix} 1 & \mu \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ ,  $\mu \in K$ .

Alors,

$$C'^{-1}B'^{-1}C'B' = \begin{pmatrix} 1 & \mu(\alpha^4 - 1) \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \in N.$$

Si  $|K| \geq 4$  et  $|K| \neq 5$  il existe  $\alpha \in K^*$  telle que  $\alpha^4 \neq 1$  et  $\beta = \alpha^4 - 1 \neq 0$  ( $\mathbb{F}_5^*$  est un groupe cyclique d'ordre 4  $\Rightarrow$  pour tout  $\alpha \in \mathbb{F}_5^*$ :  $\alpha^4 = 1$ ).

$\beta$  est inversible. Soit  $\mu = k\beta^{-1}$ ,  $k \in K$ , alors  $\mu(\alpha^4 - 1) = k\beta^{-1}\beta = k \in K$  et

$$\left\{ \begin{pmatrix} 1 & \lambda \\ 0 & 1 \end{pmatrix} : \lambda \in K \right\} \subseteq N.$$

En plus

$$\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -\mu \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \mu & 1 \end{pmatrix} \in N,$$

alors on a aussi que  $\left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \mu & 1 \end{pmatrix} : \mu \in K \right\} \subseteq N$ ; et donc chaque élément de  $N$  est le produit fini de matrices  $\Delta$  - *inférieures* et  $\Delta$  - *supérieures* qui ont des 1 le long de la diagonale. Par le Lemme 2.1 on peut conclure que  $N = SL_2(K)$ .  $\square_{K \neq \mathbb{F}_5}$

Maintenant on donne la preuve pour  $|K| = 5$ . Soit alors  $K = \mathbb{F}_5$ . Pour la première partie de la preuve on a que  $\begin{pmatrix} \alpha^{-2} & d(\alpha^{-2} - 1) \\ 0 & \alpha^2 \end{pmatrix} \in N$ , pour n'importe quel  $\alpha \in \mathbb{F}_5^*$ .

Soit  $\alpha = 2$  (et  $\alpha^{-1} = -2$ ), alors  $\begin{pmatrix} -1 & -2d \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \in N$ , et  $\begin{pmatrix} -1 & -2d \\ 0 & -1 \end{pmatrix}^2 = \begin{pmatrix} 1 & -d \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \in N$ .

On distingue deux cas différents:

cas 1:  $d \neq 0$ . Donc  $\begin{pmatrix} 1 & -d \\ 0 & 1 \end{pmatrix}^n = \begin{pmatrix} 1 & n(-d) \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \forall n \in \mathbb{N}$ , c.à.d. toute puissance de  $\begin{pmatrix} 1 & -d \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  appartient à  $\left\{ \begin{pmatrix} 1 & \lambda \\ 0 & 1 \end{pmatrix} : \lambda \in \mathbb{F}_5 \right\}$ . En plus

$$\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -d \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ d & 1 \end{pmatrix},$$

donc  $\left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \mu & 1 \end{pmatrix} : \mu \in \mathbb{F}_5 \right\} \subseteq N$  et par Lemme 2.1  $N = SL_2(5)$ .

cas 2:  $d = 0$ . Donc  $A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ . Calculons alors le commutateur  $C''^{-1}A^{-1}C''A$  où  $C'' = \begin{pmatrix} \delta & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ ,  $\delta \in \mathbb{F}_5^*$ :

$$A' = C''^{-1}A^{-1}C''A = \begin{pmatrix} 1 & -\delta \\ -\delta & \delta^2 + 1 \end{pmatrix} \in N.$$

Comme  $A'$  est non-scalaire, dans une certaine base  $\{w, A'w\}$  de  $\mathbb{F}_5^2$ , on peut écrire  $A' = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & d' \end{pmatrix}$  et  $d' = \text{Tr}A' = 1 + \delta^2 + 1 = \delta^2 + 2 \neq 0$ , car  $\delta^2 = \pm 1$  dans  $\mathbb{F}_5^*$ .

Alors

$$\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & d' \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} d' & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \in N.$$

et

$$\begin{pmatrix} d' & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & -2d' \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \in N \Rightarrow \begin{pmatrix} -1 & -2d' \\ 0 & -1 \end{pmatrix}^2 = \begin{pmatrix} 1 & -d' \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \in N.$$

On peut donc se reconduire au cas 1 et conclure que  $N = SL_2(5)$ .  $\square_{K=\mathbb{F}_5}$   $\square$

**Exercice.** Montrer que:

- 1)  $PSL_2(2)$  est isomorphe à  $Sym(3)$ .  
Considérons l'homomorphisme

$$\varphi : SL_2(2) \rightarrow Sym(3).$$

Par Définition 1.4 on a que  $\varphi(SL_2(2)) = PSL_2(2) \subseteq Sym(3)$  mais  $|PSL_2(2)| = 2(2^2 - 1) = 6 = 3! = |Sym(3)|$  (voir proposition 1.5), alors on peut conclure

$$PSL_2(2) \cong Sym(3).$$

- 2)  $PSL_2(3)$  est isomorphe à  $Alt_4$ .  
Considérons l'homomorphisme

$$\varphi : SL_2(3) \rightarrow Sym(4).$$

On a que  $\varphi(SL_2(3)) = PSL_2(3)$ . En plus  $|PSL_2(3)| = \frac{3(3^2-1)}{2} = 12$  et  $|Sym(4)| = 4! = 24$ .

Alors, vu que l'indice  $[Sym(4) : PSL_2(3)] = 2$  on peut affirmer que  $PSL_2(3) \triangleleft Sym(4)$  est un sous-groupe normale, mais  $A_4 \triangleleft Sym(4)$  est l'unique sous-groupe normale de  $Sym(4)$  d'ordre 12, donc on peut conclure que

$$PSL_2(3) \simeq Alt_4.$$

- 3)  $PSL_2(4)$  et  $PSL_2(5)$  sont isomorphes à  $Alt(5)$ .  
Considérons les homomorphismes

$$\varphi : SL_2(4) \rightarrow Sym(5) \text{ et } \varphi_1 : SL_2(5) \rightarrow Sym(5).$$

On fait le même raisonnement que dans exercice 2):

$\varphi(SL_2(4)) = PSL_2(4)$  qui a ordre  $4(4^2 - 1) = 60 \Rightarrow [Sym(5) : PSL_2(4)] = 2$   
 $\Rightarrow PSL_2(4) \triangleleft Sym(5)$ .

$\varphi_1(SL_2(5)) = PSL_2(5)$  qui a ordre  $\frac{5(5^2-1)}{2} = 60 \Rightarrow [Sym(5) : PSL_2(5)] = 2$   
 $\Rightarrow PSL_2(5) \triangleleft Sym(5)$ .

Mais  $Alt_5$  est l'unique sous-groupe normale de  $Sym(5)$ , alors on peut conclure que

$$PSL_2(4) \simeq PSL_2(5) \simeq Alt_5.$$